

राजकीय पॉलिटेक्निक महाविद्यालय, श्रीगंगानगर

टेस्ट/परीक्षा - प्रथम/द्वितीय/तृतीय..... Test Test

शिक्षक के हस्ताक्षर

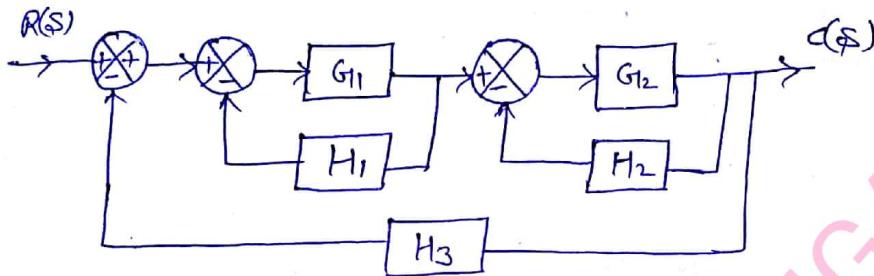
नाम नामांकन संख्या

रोल नं. शाखा

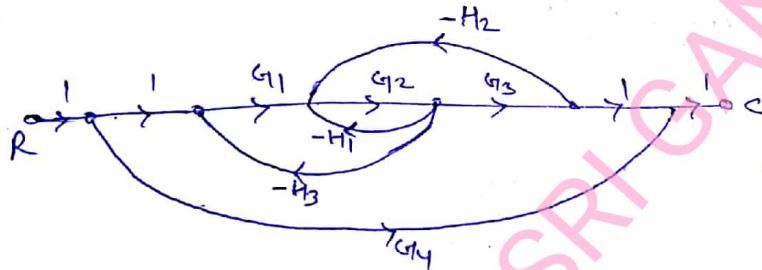
वर्ष..... विषय Fundamentals of Control System कोड 305 दिनांक

Q1. Write difference Between Closed loop & Open loop system?

Q2.



Q3.



Answer:-

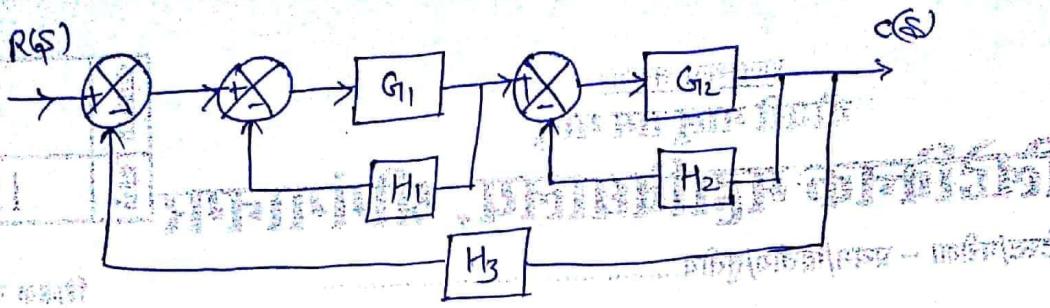
A1.

Open loop system

- 1.) Open loop System की Construction easy होती है
- 2.) इनका maintenance easy होते हैं
- 3.) Open loop System सस्ते होते हैं
- 4.) Open loop System के स्थायित्व में कोई परेशानी नहीं आती है
- 5.) इस System का precise होते हैं
- 6.) Open loop System का Input, output पर depend नहीं करता है
- 7.) Control action में o/p कोई बाधा नहीं डालता है

Closed loop system

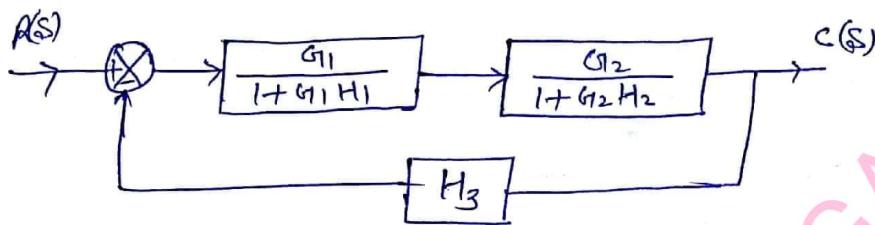
- 1.) Closed loop system की Construction hard होती है क्योंकि इसमें बहुत ज्यादा Element और feedback element होते हैं
- 2.) इनका maintenance hard होती है
- 3.) Closed loop System में हो होते हैं
- 4.) Closed loop System की performance में परेशानी आती है
- 5.) इस System ज्यादा Precise होते हैं
- 6.) Closed loop System का Input, output पर depend करता है
- 7.) Control action में o/p feedback System के साथ बाधा डालता है



By feedback:-

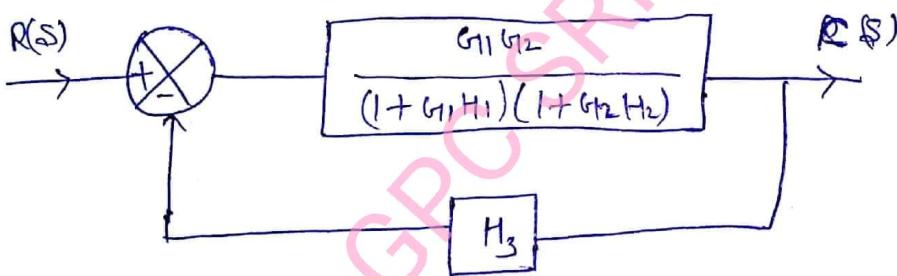
$$T.F. = \frac{G_1}{1+G_1H_1}$$

$$T.F. = \frac{G_2}{1+G_2H_2}$$



By series:-

$$\frac{G_1 G_2}{(1+G_1H_1)(1+G_2H_2)}$$



By feedback:-

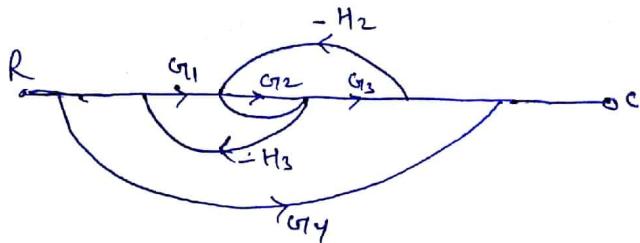
$$T.F. = \frac{\frac{G_1 G_2}{(1+G_1H_1)(1+G_2H_2)}}{1 + \frac{G_1 G_2}{(1+G_1H_1)(1+G_2H_2)} \cdot H_3}$$

$$T.F. = \frac{\frac{G_1 G_2}{1+G_1H_1+G_2H_2+G_1H_1G_2H_2}}{1 + \frac{\frac{G_1 G_2 H_3}{1+G_1H_1+G_2H_2+G_1H_1G_2H_2}}{1+G_1H_1+G_2H_2+G_1H_1G_2H_2}}$$

$$T.F. = \frac{G_1 G_2}{1 + G_1 H_1 + G_2 H_2 + G_1 H_1 G_2 H_2 + G_1 G_2 H_3}$$

$$\boxed{\frac{G_1 G_2}{1 + G_1 H_1 + G_2 H_2 + G_1 H_1 G_2 H_2 + G_1 G_2 H_3}}$$

A.3.



Forward Path :-

$$P_1 = G_1 G_2 G_3$$

$$P_2 = G_4$$

Loop :-

$$L_1 = -G_2 H_1$$

$$L_2 = -H_1 G_2 H_3$$

$$L_3 = -G_2 G_3 H_2$$

$$\Delta = 1 - (L_1 + L_2 + L_3)$$

$$\Delta = 1 + G_2 H_1 + G_1 G_2 H_3 + G_2 G_3 H_2$$

$$\Delta_1 = 1 - 0$$

$$\Delta_2 = 1 - (L_1 + L_2 + L_3)$$

$$\Delta_3 = 1 + G_2 H_1 + G_1 G_2 H_3 + G_2 G_3 H_2$$

$$Gain = \frac{P_1 \Delta_1 + P_2 \Delta_2}{\Delta}$$

$$\frac{C}{R} = \frac{G_1 G_2 G_3 + G_4 (1 + G_2 H_1 + G_1 G_2 H_3 + G_2 G_3 H_2)}{1 + G_2 H_1 + G_1 G_2 H_3 + G_2 G_3 H_2}$$

CMRB GPC SRI GANGANAGAR