

GOVERNMENT POLYTECHNIC COLLEGE , BHILWARA

IInd MID – TERM TEST

Time : 1 Hr.

Session : 2017 – 18

M.M. : 15

Name of Student :- Raman Singh

EE – 206

Multiple Choice Questions (½ mark each) :-

1. A transformer has negative voltage regulation when its load p.f. is
✓ a) zero (c) unity
b) lagging (d) leading
D (a) ✗
2. The efficiency of a given transformer is maximum when
a) It runs at half full load ✓ c) its Cu loss equals iron loss
b) It runs at full load (d) it runs at 0.8 power factor
C (c) ✓
3. The main purpose of performing open – circuit test on a transformer is to measure its
a) Cu loss ✓ c) total losses
b) Core loss (d) insulation resistance
B (c) ✗
4. The short circuit test of a transformer provides the value of its
a) Equivalent impedance (c) Voltage drop
b) Full - load Cu loss ✓ (d) All of the above
D (d) ✓
5. For conversion of 3 – phase to 2 – phase , which kind of transformer connection is used ?
✓ a) Open Delta or V-V connection (c) Star – Delta connection
b) Scott or T – T Connection (d) Delta – Star connection
B (a) ✗

-----X----- tear here -----X-----

Fill in the blanks (1/2 mark each) :- खाली स्थान भरो

The formula for calculating efficiency of a transformer is

Efficiency = $\eta = \frac{\text{output}}{\text{input}}$ इसमें लॉस को भी देखते हैं।

परिणामित्र की दक्षता ज्ञात करने हेतु सूत्र है $\eta = \frac{\text{output}}{\text{output} + W_i + W_c}$ $W_i = \text{Core या Iron loss}$

Define the following (1 mark each) :- निम्न को परिभाषित कीजिए $W_c = \text{Copper loss}$

Three - phase transformer त्रिकला परिणामित्र

Three - phase transformer में 3 winding होती हैं जो आपस में जुड़ी होती हैं व एक क्रेमन होता है। Three phase transformer से अधिक मात्रा में voltage को step up व step down कर सकते हैं।

All - day efficiency पूर्ण दिवस दक्षता

वह transformer जो 24 घंटे input पर 24 घंटे अर्थात् 1 दिन output देता है, उसे पूर्ण दिवस दक्षता कहते हैं। इसे जैसे input में से यदि losses निकाल ली जायें तो यह Full efficiency भी देता है।

All day efficiency = $\frac{24 \text{ hours Input (kWh)}}{24 \text{ hours output (kWh) में}$

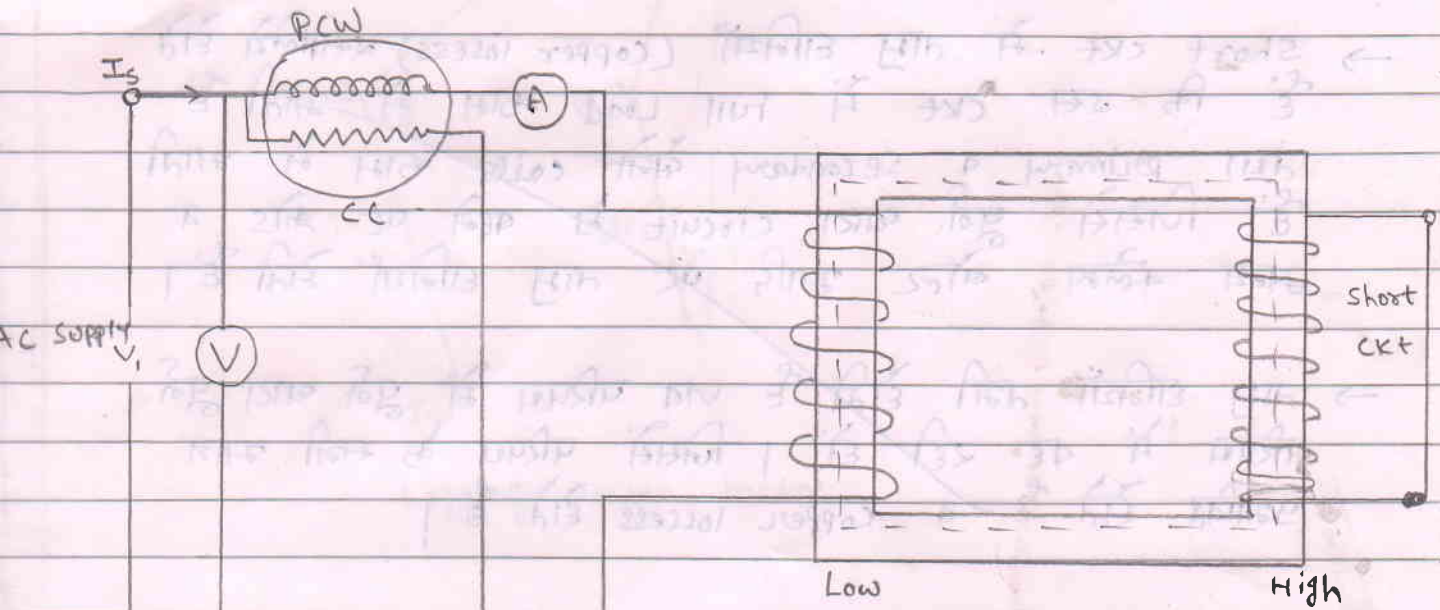
Voltage Regulation विभव रेगुलेशन

जब secondary winding में No Load ($I_2=0$) होता है तब उसमें जो Load ($I_2=I_{2FL}$) दिया जाता है तो secondary voltage कुछ कम हो जाता है, इसे ही Voltage Regulation कहते हैं। अतः secondary winding में Load देने पर इसका voltage कुछ कम हो जाता है

व V_1 constant रहता है। $\text{per unit Voltage Regulation} = \left| \frac{|V_{2NL}| - |V_{2FL}|}{|V_{2FL}|} \right|$ $|V_1| = \text{constant}$ $\left| \frac{|V_{2NL}| - |V_{2FL}|}{|V_{2FL}|} \right| \times 100$

300K (1)

Short - circuit test on a single-phase transformer



→ Figure of short ckt test

इस short circuit से EM Impedance (Z_{01}, Z_{02}) और Leakage (प्रतिक्रमिता) X_{01}, X_{02} तथा प्रतिरोध R_{01}, R_{02} का मापन करते हैं।

Here $Z_{01} \rightarrow$ primary ckt Impedance

$Z_{02} \rightarrow$ Secondary ckt Impedance

जसी तरे $X_{01} \rightarrow$ Primary Leakage, $X_{02} \rightarrow$ Secondary Leakage

$R_{01} \rightarrow$ Primary Resistance, $R_{02} \rightarrow$ Secondary Resistance

Z_{01} व Z_{02} voltage Regulation से संयोजित कर मापन कर सकते हैं।

Testing process :- circuit में I_s current flow करने पर wattmeter व voltmeter तथा ammeter से पाठ्यांक मापन होता है।

→ I_s current primary ckt से secondary ckt में बराबर मात्रा में संतुलित होने का प्रयास करती है।

Short ckt में $R_c = \frac{W_c}{I_e^2}$

$\Rightarrow W_c = I_e^2 R_c$

Total Leakage in primary $X_{01} = \sqrt{(Z_{01})^2 - (R_{01})^2}$

→ Short ckt में ताम्र हानियाँ (Copper losses) इसीलिए होते हैं कि इस ckt में Full Load काम में आती हैं तथा primary व secondary दोनों coils काम में आती हैं जिससे पूर्ण धारा circuit में बहने पर कोइ व अन्य क्लेम, बोलर आदि पर ताम्र हानियाँ होती हैं।

→ ताम्र हानियाँ तभी होती हैं जब परिपथ में पूर्ण धारा पूर्ण परिपथ में बह रही हो। जिससे परिपथ के सभी भाग प्रभावित होते हैं व copper losses होते हैं।

उत्तर ③

Expression for Voltage Regulation at lagging p.f.

$V_2 = V_2 \angle 0^\circ = V_2 + j0$

$I_2 = I_2 \angle \phi = I_2 \cos \phi_2 - j I_2 \sin \phi_2$

$Z_{e2} = X_2 + jR_{e2}$

$\Rightarrow E_2 = V_2 + I_2 Z_{e2}$

$\Rightarrow E_2 = V_2 + j0 + I_2 \cos \phi_2 - j I_2 \sin \phi_2 (X_2 + jR_{e2})$

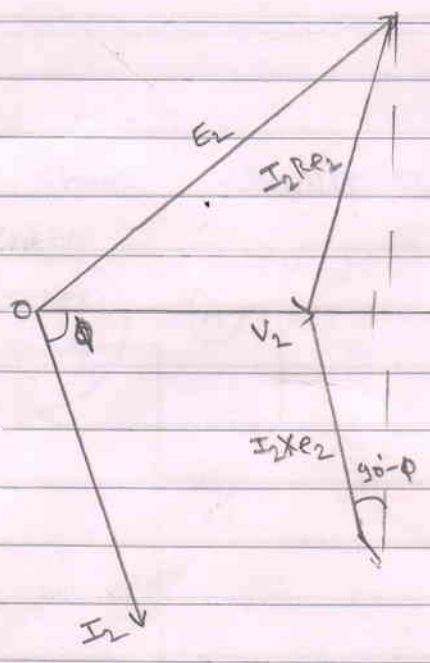
$\Rightarrow E_2 = V_2 + I_2 X_2 \cos \phi_2 + j I_2 R_{e2} \cos \phi_2 - j I_2 X_2 \sin \phi_2 + I_2 R_{e2} \sin \phi_2$

$\Rightarrow E_2 = V_2 + \underbrace{I_2 X_2 \cos \phi_2 + I_2 R_{e2} \sin \phi_2}_I - j \underbrace{(I_2 R_{e2} \cos \phi_2 + I_2 X_2 \sin \phi_2)}_{II}$

यहाँ $I_2 R_{e2} \cos \phi_2 + I_2 X_2 \sin \phi_2 \approx 0$ है अतः II term = 0

$$\frac{E_2 - V_2}{V_2} = \frac{I_2 X_2 \cos \phi_2 + I_2 R_{e2} \sin \phi_2}{V_2} = \text{Lagging p.f.}$$

• voltage regulation



Lagging power factor

→ Condition of maximum voltage Regulation :-

$$= \frac{d}{d\phi} (\text{voltage Regulation})$$

$$= \frac{d}{d\phi} \left(\frac{I_2 X_2 \cos \phi_2 + I_2 R_{e2} \sin \phi_2}{V_2} \right) = 0$$

$$- I_2 R_{e2} \sin \phi_2 + I_2 X_2 \cos \phi_2 = 0$$

$$\tan \phi_2 = \frac{X_2}{R_{e2}}$$

$$\phi_2 = \tan^{-1} \left(\frac{X_2}{R_{e2}} \right)$$

maximum power p.f.
at leading voltage Regulation